

第33回SICE九州支部学術講演会 講演プログラム

セッション名	申込番号	講演番号	タイトル・著者
制御理論I	44	101A1	適応型モデル予測制御法を用いた発熱物体の温度制御 仲江俊裕, 佐藤和也(佐大)
	46	101A2	ARを用いた2輪移動ロボット車の適応軌道追従制御 久保田遼, 佐藤和也(佐大)
	47	101A3	不確かなロボットシステムに対する協調ロバスト適応制御に関する研究 山口信幸, 佐藤和也(佐大)
	20	101A4	スピードブレーキを有する有翼ロケット実験機の適応飛行制御 上野和輝, 相良慎一(九工大)
	23	101A5	非干渉化行列非正則で相対次数1と2を含む連続系に対するサンプル値モデルの零点 松田伊織, 石飛光章, 國松禎明(熊大)
	70	101A6	動的量子化器を用いたデータ制約下での遠隔制御実験 吉野侑, 岡島寛, 松永信智(熊大)
制御理論II	3	101B1	海洋温度差発電実験プラント温熱源温水温度モデルの構成と制御 浦吉大輝, 松田吉隆, 杉剛直, 後藤聡, 後藤和彦, 森崎敬史, 池上康之(佐大)
	24	101B2	センサノイズを考慮した光学スキャナの2自由度制御 内丸嗣晴, 吉田耕一(福工大)
	51	101B3	ハイブリッドシステム表現を用いた切り替え型PIDコントローラ的设计 本田諒之, 延山英次(九工大), 上泰(明石工専)
	21	101B4	生化学反応系の安定性解析-Goodwinモデルに対するケーススタディ 鈴木亮典, 中荻隆(九工大)
推定・同定I	13	102A1	時変特性を考慮したGPモデルによる電力系統台風被害予測 大塚新, 八野知博, 高田等, 福島誠治, 五十嵐保隆(鹿大)
	16	102A2	ガウシアンプロセスモデルを用いた電力系統のモデル予測制御 成富圭司, 八野知博, 高田等, 福島誠治, 五十嵐保隆(鹿大)
	74	102A3	パーティクルフィルタを用いたセルフセンシング吸引形磁気浮上系の磁気飽和に対する補償 松田光平, 坂本哲三(九工大)
	69	102A4	注視点距離を考慮した走行軌道の評価に基づくドライバモデルの推定 志田裕紀, 岡島寛, 松永信智(熊大)
推定・同定II	40	102B1	バイアスを有する変調信号を用いた非線形機械システムのパラメータ推定 嘉村佳佑, 原田博之, 柏木潤(熊大), 豊澤雪雄, 園田直人(ファナック)
	36	102B2	慣性計測機器による忘却係数つき可変ゲイン微分推定器の性能検証 大羽健, 末光治雄, 松尾孝美(大分大)
	35	102B3	瞬時リアプノフ指数と微分推定器を用いた心臓リズムの特徴検出 今増啓介, 的場ちさと, 末光治雄, 松尾孝美(大分大学)
	14	102B4	水槽水位制御実験装置における水位制御の異常検出 瓜生英紀, 松田吉隆, 後藤聡, 杉剛直(佐大)
移動ロボットI	39	103A1	講演キャンセル
	59	103A2	ヘキサコプタの適応軌道追従制御手法の開発 谷川健斗, 山本佳太, 猪俣敬介, 大屋勝敬(九工大)
	22	103A3	ビジュアルサーボを利用した遠隔操作システムの移動ロボットによる動作範囲の拡大 柳井宏伸, 松田吉隆, 杉剛直, 後藤聡(佐大), 江頭成人(久留米高専)
	26	103A4	GAIによるNGの構造決定法を適用した自動車の操舵制御 菅野真様, 中園邦彦, 金城寛(琉大)
	29	103A5	屋外用移動ロボットのための地図システム 松岡毅(福大)
	73	103A6	福祉車両の自動操縦と手動操縦との切替手法の評価 橋本昌志, 岡島寛, 松永信智(熊大)
移動ロボットII	67	103B1	拡張カルマンフィルタを用いたスキッドステア車両の操舵支援制御 宮本洋孝, 岡島寛, 松永信智(熊大)
	5	103B2	路面状況を考慮した福祉車両の隊列走行制御系の設計 菅野達也, 岡島寛, 松永信智(熊大)
	19	103B4	3リンク双腕水中ロボットのデジタル分解加速度制御 今池健一, Radzi Bin Ambar, 相良慎一(九工大)
	42	103B4	産業用マニピュレータを用いた金属箔の3次元摺動曲げ加工 尼寺勇輝, 原田博之, 山口晃生, 丸茂康男(熊大)
計測システム	43	104A1	筋電信号を用いた運動評価システムの構築 伊藤慎之介, 原田博之, 山口晃生, 大淵慶史(熊大)
	48	104A2	教育用ロボットを用いた投てきシステムの開発 隈本拓哉, 原田博之, 坂本英俊, 大淵慶史(熊大)
	25	104A3	投影-投影型静電容量式3Dタッチパネルの提案 辻聡史, 小浜輝彦(福大)
	53	104A4	多視点画像を用いた物体の3次元復元 久保諒太郎, タンジュークイ, 金亨燮, 石川聖二(九工大)
	62	104A5	RGB-Dカメラを用いるインテリジェント空間の構築 大森慎治, 房前賢明, 株丹亮, 西田健(九工大)
生体情報I	17	104B1	有色図形注視時・脳波変動識別のための特徴抽出法 梶間光法, 井上勝裕, 前田誠, 張朔(九工大)
	27	104B2	睡眠の質と脳波の関係に関する研究 河崎悠哉, 上園隆之助, 前田誠, 井上勝裕(九工大)
	45	104B3	ヘルスケアモニタリングを目的としたKinectに基づく現実的環境下での生体情報計測 平戸健太郎, 前田誠, 井上勝裕(九工大)
	12	104B4	画像情報を取り入れた視覚誘発電位記録支援システム 末吉佑太郎, 後藤和彦, 杉剛直, 松田吉隆, 後藤聡(佐大), 福田裕樹(八女子ハビリ病院), 後藤純信(国際医福大), 山崎貴男, 飛松省三(九大)

第33回SICE九州支部学術講演会 講演プログラム

セッション名	申込番号	講演番号	タイトル・著者
制御理論III	72	201A1	2自由度IMC構造を用いた温度制御系の設計 一政豪, 岡島寛, 松永信智(熊大)
	4	201A2	ロバストな入出力線形化手法を用いた油圧システムの制御 金丸瑛佑, 岡島寛, 松永信智(熊大)
	50	201A3	スペクトルモデルを用いた凸最適化によるPID制御器設計法 百崎純平, 延山英次(九工大), 上泰(明石工専)
	65	201A4	双線形行列不等式問題に対する内点法の提案 厚坂裕太郎, 瀬部昇(九工大)
	76	201A5	Incorporating Cooperative Adaptive Gains into Super-Twisting Sliding Mode Design Xiaogang Xiong, Hiroshi Ito(九工大)
	63	201A6	Experimental Study on PD-type Anti-windup Compensator Design for a Water Level Control System with Magnitude and Rate Saturation 小森田工, 松田吉隆, 杉剛直, 後藤聡(佐大)
メカトロニクス	8	201B1	誘導電動機の停止時のバルス間位置決め 大田清太郎(安川電機)
	60	201B2	操縦者パラメータの推定法 下田久嗣, 湊博志, 大屋勝敬(九工大)
	61	201B3	予見制御を用いた四輪車両の乗り心地改善制御手法 松浦堯信, 久保雄太郎, 吉原靖貴, 大屋勝敬(九工大)
	31	201B4	混合整数計画法を用いたモデル予測制御に基づく自動車の合流可能条件の研究 重凌遥(九大), 向井正和(工学院大), 川邊武俊(九大)
	32	201B5	実用シーンを考慮したモデル予測型車間距離制御車両の挙動解析 市川弘明, 川邊武俊(九大), 向井正和(工学院大), 坂田昂亮, 三橋雅仁, 清水亮介, 谷道太雪(日立オートモティブシステムズ)
	30	201B6	自動運転のドライバーによる補正操作を可能にするヒューマンマシンインターフェースの検討 中村友昭, 川邊武俊(九大), 向井正和(工学院大)
制御アプリケーション	7	202A1	性能評価機能を有する海洋温度差発電プラント遠隔監視WEBアプリケーションの開発 末次輝章, 後藤和彦, 松田吉隆, 杉剛直, 後藤聡, 森崎敬史, 池上康之(佐大)
	2	202A2	精度保証付き半正定値計画問題ソルバーの開発と評価 橋本圭介, 古賀雅伸, 井川尚幸(九工大), 矢野健太郎(福工大)
	1	202A3	線形陰的な微分代数方程式で表されるシステムのためのシミュレーションパッケージの開発 林裕之, 古賀雅伸, 津村祐司(九工大), 矢野健太郎(福工大)
	6	202A4	タブレット端末での利用を考慮した制御系CADの開発 津村祐司, 古賀雅伸, 川端悠一郎, 古賀詩織, 惣田祥平, 明利俊長(九工大), 矢野健太郎(福工大)
ロバスト制御	34	202B1	線形および非線形フィードバックによるCAM植物光合成リズムの周波数および位相制御 坂本亮, 末光治雄, 松尾孝美(大分大)
	37	202B2	ForwardingとBacksteppingを併用した倒立振子の安定化制御 岡宏弥, 末光治雄, 松尾孝美(大分大)
	15	202B3	エージェント間の伝播とフェロモン情報を用いた搬送システムにおけるロバスト性能評価 金澤昌範, 辻康孝(九大)
画像処理・認識I	10	203A1	画像処理技術を用いた魚種識別に有効な特徴量の検討 柴田利樹, 齊藤剛史(九工大)
	11	203A2	オプティカルフローを用いた読唇に有効な注目領域の検討 白石淳, 齊藤剛史(九工大)
	28	203A3	NDTを用いた距離画像の物体識別 酒見慶太, 倉爪亮(九大)
	33	203A4	多重解像度画像を用いたオプティカルフロー推定法 津末武志, 山口晃生(熊大)
	38	203A5	Ratio Image UniformityとNormalized Mutual Informationによる3次元頭部CT・MR画像の位置合わせ法 木崎美桜, 山村雄太郎, 金亨燮, タンジュークイ, 石川聖二(九工大), 山本義典(共愛会戸畑共立病院)
	52	203A6	複数特徴量を用いた一般物体認識 山下航大, タンジュークイ, 金亨燮, 石川聖二(九工大)
画像処理・認識II	68	203B1	心筋の連続性と大局的な動きを考慮した超音波動画画像の着目点追跡 清水佑, 伊勢拓矢, 園田光太郎, 酒井智弥, 喜安千弥(長崎大), 松岡弘親(長崎あじさい病院)
	55	203B2	Visual Wordsの再構成に基づく一般物体認識 渡邊遼介, タンジュークイ, 金亨燮, 石川聖二(九工大)
	56	203B3	自己装着カメラ映像からのオクルージョンを考慮した特定移動物体の検出 波多野翔太, タンジュークイ, 金亨燮, 石川聖二(九工大)
	57	203B4	講演キャンセル
	58	203B5	講演キャンセル
生体情報II	49	204A1	NIRSを利用した映像と振動の複合提示時の脳内血液量の評価 濱洲竜斗, 中野光臣, 清田公保, 合志和洋(熊本高専)
	9	204A2	深度センサによる頭部ジェスチャ計測と電動車いす操縦システムへの応用 樫本昂大, 大塚弘文(熊本高専)
	75	204A3	眼電図・筋電図を用いた移動ロボットの遠隔操作システムの開発 矢野撰, 松田吉隆, 杉剛直, 後藤聡(佐大), 江頭成人(久留米高専)
	41	204A4	座面状態と立ち上がり動作の関係に関する研究 小田莞人, 富山嘉之, 和田親宗(九工大), 井野秀一(産総研)
信号処理	54	204B1	体装着カメラを用いた指文字認識法 濱田聡, タンジュークイ, 金亨燮, 石川聖二(九工大)
	64	204B2	センサネットワークへの電力線通信の適用に関する検討 石丸博規(近大), 堀内幸造(株式会社ぐるり), 原谷直美, 江崎秀, 五反田博(近大)
	66	204B3	2チャンネルマイクによる任意指向特性の形成 石橋孝昭, 大隈千春, 葉山清輝(熊本高専), 五反田博(近大)
	18	204B4	音響信号処理のための教育教材の開発 大城悠, 加藤達也, 石橋孝昭(熊本高専)
	71	204B5	リアルタイムDOA推定に基づく音源分離に関する検討 西村俊哉(近大), 岩崎宣生(九工大), 五反田博(近大)