

## 2005年度

論文賞・蓮沼賞	
1	多重分光画像における画素内面積比の適応的推定 東京大学 喜安千弥君、藤村貞夫君
論文賞	
2	X線CT画像を利用した織物構造の分析 東京工業大学 篠原寿広君、高山潤也君、大山真司君、小林 彬君
論文賞・武田賞	
3	空気圧式調節弁固着現象のモデル化と固着検出法の開発 京都大学 丸田 浩君、加納 学君、住友化学工業 久下本秀和君、東芝 清水佳子君
論文賞	
4	量子制御ダイナミクスの平衡点解析 東京大学 山本直樹君、津村幸治君、原 辰次君
5	サンプル値区分的アファインシステムの最適制御とCPUの高速・省電力化制御への応用 東京工業大学 東 俊一君、井村順一君
6	パラメータを外乱と見なした非線形適応 $H_\infty$ 制御系の構成法 統計数理研究所 宮里義彦君
7	複数台移動ロボットの搬送経路計画問題に対する自律分散型最適化法 岡山大学 安藤昌和君、西 竜志君、小西正躬君、今井 純君
8	状態予測機構を用いた強化学習による運動学習モデル 東京工業大学 井澤 淳君、近藤敏之君、伊藤宏司君
論文賞・友田賞	
9	触覚情報に基づく遠隔臨場感多指ハンドシステムの構築 名古屋工業大学 佐野明人君、デンソー 西 恒介君、三菱重工業 宮西英樹君、 名古屋工業大学 藤本英雄君
10	空調システム評価のための熱源器モデルの開発 東芝 高木康夫君、岩淵一徳君、村山 大君、船津徹也君
技術賞	
1	電磁波レーダを用いたトンネル壁の非破壊検査について 山口大学 田中正吾君
2	自動校正機能を持つ電磁流量計による流量測定 山武 山本友繁君、山崎吉夫君
3	都市ごみ焼却炉におけるモデル予測制御システム 神戸製鋼所 友近信行君、中山万希志君、前田知幸君、福井工業大学 新谷裕和君
4	プラント運転支援システム開発ツールにおける表層的知識と深層的知識を融合させた 記号化知識表現技術とプロセス状態検知技術 横河電機 新名伸仁君、本木利昌君、佐藤恵二君、小林靖典君、横河情報システムズ 河野哲士君
5	外観検査装置の鉛フリー対応 オムロン 石羽正人君、藤井良樹君、藤田有人君
著述賞	
1	線形システム制御理論 京都工芸繊維大学 大住 晃君
2	ロボットモーション 東北大学 内山 勝君、東京大学 中村仁彦君
教育貢献賞	
1	制御理論とその応用に関する教育と啓蒙活動 東京大学 原 辰次君
SICE Annual Conference Award・International Award	
1	Anti-windup synthesis for systems with rate-limits: a Riccati equation approach University of Leicester Matthew C. Turner君
2	Development of Stroke Adjustable McKibben Artificial Muscle and Its Control Valve Using Small-sized Linear Encoder Okayama University of Science Tetsuya Akagi君
SICE Annual Conference Award・Young Author's Award	
1	Two Dimensional Radiation Pressure Tactile Display The University of Tokyo Takayuki Iwamoto君
研究奨励賞	
1	筋電分布を計測するリストバンド型インタフェース 東京大学 牧野 泰才君
2	光等位相面切断法によるロボット用3次元計測システムの開発 東北学院大学 熊谷 正朗君
3	不確かな拘束システムに対する確率的出力許容集合の構成 京都大学 畑中 健志君
4	あるクラスの無限次元システムに対する標準型 $H^\infty$ 制御問題の一般解

	京都大学 加嶋 健司君
5	随意運動の終点誤差分散最小モデルの双対性に関する考察 東京工業大学 白根 一登君
6	報酬設計による社会的相互作用に基づいた多様行為概念の自律的獲得 京都大学 谷口 忠大君
7	歩行運動出力の発現に貢献する脊髄神経回路 国立身体障害者リハビリテーションセンター研究所 河島 則天君
8	高速バッティングシステムによる打球方向の制御 東京大学 妹尾 拓君
9	人とベッドとの協調搬送システム パラマウントベッド 初雁 卓郎君
10	カーボンマイクロコイルを用いた小型分布型触覚センサの開発 慶應義塾大学 森田 宏君
技術奨励賞	
1	Magnetic Dipole Localization by Using a Gradient Tensor Sensor University of Tokyo Jun Yamane君
2	Advanced IE method using a behavior tracking system TOSHIBA Corporation Kanako Hattori君
3	自律神経解析によるREM睡眠検出とその応用 東芝 森屋 彰久君
4	Human-machine Interface Using EMG Signals for Robot Hand Control University of Tsukuba Masahiro Yoshikawa君