

2016年度	
論文賞・蓮沼賞	
1	X線CT画像における逐次近似法を用いたメタルアーチファクト低減 信州大学・加納 徹君, 小関道彦君
論文賞・武田賞	
2	反応拡散系における不安定定在波の選択的安定化 大阪大学・梅津佑介君, 明治大学・小川知之君, 京都大学・加嶋健司君
論文賞	
3	ブーリアンネットワークのネットワーク構造とダイナミクス多様性 京都大学・吉田卓弘君, 東 俊一君, 杉江俊治君
4	Characterization of Finite Frequency Properties for n-Dimensional Behaviors Using Quadratic Differential Forms The Univ. of Tokyo・Chiaki KOJIMA君, Shinji HARA君
5	ディーゼルエンジン過給圧制御へのオンラインリファレンスガバナの応用検討 トヨタ自動車・仲田勇人君, リカルドUKリミテッド・Peter MARTIN君, Gareth MILTON君, トヨタ自動車・家村暁幸君, テクノバ・大島 明君
論文賞・友田賞	
6	運転時分制約の可視化による列車運転支援インタフェース— 京都大学・工藤大輝君, 堀口由貴男君, 樫木哲夫君, 中西弘明君
論文賞	
7	直接外部駆動メカニズムによるオンチップ細胞計測 名古屋大学・垣尾 翼君, 杉浦広峻君, 大阪大学・佐久間臣耶君, 金子 真君, 名古屋大学・新井史人君
論文賞	
8	A Pragmatic Approach to Modeling Object Grasp Motion Using Operation and Pressure Signals for Demolition Waseda Univ.・Mitsuhiro KAMEZAKI君, Hiroyasu IWATA君, Shigeki SUGANO君
9	6自由度パラレルリンク型アクティブ吸振器付き搬送台車による液体タンクの制振制御—水平な直線路走行の場合 島根大学・浜口雅史君, 谷口隆雄君
10	System Identification of Mechanomyogram at Various Levels of Motor Unit Recruitment Keio Univ.・Takanori UCHIYAMA君, Takahiro TAMURA君
技術賞	
1	近赤外吸光法を用いた蒸気乾き度センシングシステムの開発 アズビル(株)・五所尾康博君, 田邊志功君, 松儀泰明君
2	眼表面摩擦係数測定機と遺伝的アルゴリズムを用いたデータ整理プログラムの開発 愛媛大学・岡本伸吾君, 大脇雄登君, 李 在勲君, Sarwo Pranoto君, 白石 敦君, 坂根由梨君, 太田清彦君, 大橋裕一君
3	多変量統計的プロセス管理と心拍変動解析を用いたてんかん発作予知技術の開発 京都大学・藤原幸一君, 東京医科歯科大学・宮島美穂君, 熊本大学・山川俊貴君, 京都大学・加納 学君, 東京医科歯科大学・鈴木陽子君
4	工業用高信頼無線通信インフラ 横河電機(株)・長谷川 敏君, 山本周二君, 藤本直之君, 細谷謙介君, 矢吹香織君, 桑原修二君, 遠藤正仁君, 下村高範君
5	情報系への現場データ提供を容易化する制御系ミドルウェア技術の開発 (株)日立製作所・山本秀典君, 加藤博光君, 鮫嶋茂稔君, 矢野浩仁君, 河田洋平君, 水野善弘君
著述賞	
1	マルチエージェントシステムの制御(2015年・コロナ社) 東 俊一君, 永原正章君, 石井秀明君, 林 直樹君, 桜間一徳君, 畑中健志君 共著
2	生体システム工学の基礎(2015年・コロナ社) 計測自動制御学会 編, 福岡 豊君, 内山孝憲君, 野村泰伸君 共著
新製品開発賞	
1	スマート・バルブ・ボジショナ 700シリーズ アズビル株式会社殿
2	燃料電池(SOFC)温度分布可視化・評価試験ホルダ 株式会社チノー殿
3	産業用コンピュータFA3100SS model 1000 株式会社東芝殿
SICE Annual Conference Award・International Award	
1	Review of a Connected System of Utility Facility Control and Energy Management Systems Toyota Motor Corporation Mr. Masatoshi TAKANO
2	Synergistic Human-Robot Shared Control Via Human Goal Estimation Ozyegin University Ms. Negin AMIRSHIRZAD
学術奨励賞・研究奨励賞	
1	交流磁場を用いた燃料電池の欠陥部推定 東京大学・小池 正憲君
2	PODと深層学習による非線形モデル低次元化 京都大学・長澤 雄二君
3	有向グラフのカクタス可拡大条件 京都大学・久禮 俊晃君
4	「手応え制御」に基づくへビ型ロボットの開発 東北大学・中島 大樹君
5	環境からの力覚情報を活用した多足型ロボットの脚間協調制御 東北大学・酒井 和彦君
6	都市交通システムに対するマルチエージェント型最適化モデルと公共バス・ルート網設計への応用 富山県立大学・坂井 篤司君
7	力覚情報による環境モデリングと試行動作計画に基づいた未知環境手探り行動の実現法 東京大学・室岡 雅樹君
8	バンパ組付作業支援ロボットB-PaDY 第3報: 複数の確率論的手法の組み合わせによる作業進度の推定 東北大学・金澤 亮君
9	2モータ干渉駆動式変速機構 東京工業大学・工藤 仁君
10	対数線形化末梢血管粘弾性モデルに基づく疼痛評価法の開発: 皮膚電気刺激に対する痛み感覚の刺激周波数依存性に関する検討 広島大学・松原 裕樹君
学術奨励賞・技術奨励賞	
1	小型化された共晶点セルの実現とその評価 東京都立産業技術研究センター・佐々木 正史君
2	高速視触覚センサネットワークシステムの開発 東京大学・山川 雄司君
3	高速高精度軌道トラッキングロボットシステム 東京大学・黄 守仁君
4	An Analysis of Collaboration Outcomes: Multi-disciplinary team in Design workshop 室蘭工業大学・PATITAD Patchanee君
5	バイアス項を伴うKaldor-Kalecki景気循環モデルにおけるコヒーレンス共鳴の評価 福井工業大学・信川 創君